

Խճաքարերով օդոմետր

Լեոնարդոյն հայտնագործեց յուրօրինակ "օդոմետր"՝ սայլակառփ, որը կարողանում է հեռավորություն չափել սայլակառփի անիվի պտտվելու ընթացքում խճաքարեր գցելով: Խճաքարերը հաշվելով կարելի է իմանալ, թե անիվը քանի անգամ է պտտվել, որը թույլ է տալիս օգտվողին հաշվել օդոմետրի անցած ճանապարհը: Որպես ինֆորմատիկայի մասնագետներ, մենք օդոմետրին ավելացրել ենք ծրագրային ապահովում, որը ընդլայնում է նրա ֆունկցիոնալությունը: Ձեր խնդիրն է ծրագրավորել օդոմետրի աշխատանքը ըստ ստորև բերված կանոնների:

"Գործողություններ ցանցում"

Օդոմետրը շարժվում է 256×256 չափի վանդակավոր ցանցում: Յուրաքանչյուր վանդակ կարող է պարունակել առավելագույնը 15 խճաքար և որոշվում է կոորդինատների գույգով (տող, սյուն), որտեղ յուրաքանչյուր կոորդինատ $0, \dots, 255$ տիրույթից է: (i, j) վանդակի հարևան վանդակներն են $(i-1, j)$, $(i+1, j)$, $(i, j-1)$ and $(i, j+1)$: Առաջին կամ վերջին տողում, կամ առաջին կամ վերջին սյունում գտնվող վանդակները կոչվում են "սահման": Օդոմետրը միշտ սկսում է $(0, 0)$ վանդակից (հյուսիս-արևմտյան անկյուն), ուղղված դեպի հյուսիս:

"Հիմնական հրամաններ"

Օդոմետրը կարելի է ծրագրավորել հետևյալ հրամանների միջոցով.

- `left` — պտտվել 90 աստիճանով դեպի ձախ (ժամացույցի սլափի հակառակ ուղղությամբ) և մնալ ընթացիկ վանդակում (օրինակ, եթե զայնում էր դեպի հարավ, այս հրամանը կատարելուց հետո կզայի դեպի արևելք):
- `left` — պտտվել 90 աստիճանով դեպի աջ (ժամացույցի սլափի ուղղությամբ) և մնալ ընթացիկ վանդակում (օրինակ, եթե զայնում էր դեպի արևմուտք, այս հրամանը կատարելուց հետո կզայի դեպի հյուսիս):
- `move` — շարժվել մեկ միավոր առաջ (որ ուղղությամբ որ զայնում է օդոմետրը) հարևան վանդակ: Եթե այդպիսի վանդակ գոյություն չունի (այսինքն այդ ուղղությամբ արդեն հասել ենք սահմանին) ապա հրամանը դեր չի խաղում:

- `get` — հետացնել մեկ խճափար ընթացիկ վանդակից: Եթե ընթացիկ վանդակում խճաքար չկա, ապա այս հրամանը դեր չի խաղում:
- `put` — ավելացնել մեկ խճափար ընթացիկ վանդակից: Եթե ընթացիկ վանդակում արդեն 15 խճափար կա, ապա այս հրամանը չի կատարվում: Օդոմետրը երբեք խճափարերի համար սահմանված չափը չի անցնում:
- `halt` — ավարտել աշխատանքը:

Օդոմետրը կատարում է հրամանները ծրագրում տրված հերթականությամբ, ամեն տողում մեկ հրաման: Դատարկ տողերը հաշվի չեն առնվում: # սիմվոլը ՈՇՁԱՆԱԿՈՒՄ է մեկնաբանություն; Որան հաջորդող տեքստը մինչև տողի ավարտը հաշվի չեն առնվում: Եթե օդոմետրը հասնում է ծրագրի վերջին, նրա աշխատանքն ավարտվում է:

Օրինակ 1

Դիտարկենք օդոմետրի համար նախատեսված հետևյալ ծրագիր: Այն օդոմետրին տալիս է $(0, 2)$ վանդակը, ուղղությունը դեպի արևելք: (Նկատենք, որ առաջին `move` հրամանը անտեսվում է, քանի որ օդոմետրը գտնվում է հյուսիս-արևմտյան անկյունում և նայում է դեպի հյուսիս):

```
move # դեր չի խաղում
right
# այժմ օդոմետրը նայում է դեպի արևելք
move
move
```

Նշիչներ, սահմաններ և խճաքարեր

Ընթացիկ իրավիճակից կախված ծրագրի աշխատանքի ընթացքը փոխելու համար դուք կարող եք օգտագործել ՈՇԻՆՆԵՐ, դրանք առավելագույնը 128 սիմվոլներից բաղկացած տողերը են, որոնցում մեծատառ-փոքրատառ տարբերելի է, տառերը պետք է լինեն հետևյալ տիրույթներից. $a, \dots, z, A, \dots, Z, 0, \dots, 9$: Ստորև բերված են ՈՇԻՆՆԵՐԻՆ ՎԵՐԱԲԵՐՈՂ ՀՐԱՄԱՆՆԵՐԸ: Ստորև բերված նկարագրություններում L -ը ՈՇՁԱՆԱԿՈՒՄ է ցանկացած թույլատրելի նշիչ:

- L : (այսինքն L -ին հաջորդում է երկու կետ ‘:’) — ծրագրի տվյալ հատվածում հայտարարում է L ՈՇԻՆՆԸ: Նշիչների բոլոր հայտարարությունները պետք է տարբերվեն: Նշիչի հայտարարությունը օդոմետրի աշխատանքի վրա չի ազդում:
- `jump L` — շարունակել աշխատանքը անցնելով L նշիչով տողին:

- `border L` — շարունակել աշխատանքը անցնելով L զննչով տողից, եթե օդոմետրը գտնվում է սահմանի վրա և ուղղված է դեպի ցանցի եզրը (այսինքն `move` հրամանը դեր չի խաղում); հակառակ դեպքում, աշխատանքը նորմալ շարունակվում է և այս հրամանը ոչնչի վրա չի ազդում:
- `pebble L` — շարունակել աշխատանքը անցնելով L զննչով տողից, եթե ընթացիկ վանդակում գոնե մեկ խճափար կա; հակառակ դեպքում աշխատանքը նորմալ շարունակվում է և այս հրամանը ոչնչի վրա չի ազդում:

Օրինակ 2

Հետևյալ ծրագիրը տեղադրում է առաջին խճափարը 0 տողում և կանգնում է այնտեղ; եթե 0 տողում խճափարեր չկան, այն կանգնում է տողի վերջում սահմանի վրա: Ծրագիրն օգտագործում է երկու նշիչ՝ `leonardo` և `davinci`:

```
right
leonardo:
pebble davinci # խճափար է գտնվել
border davinci # տողի վերջը
move
jump leonardo
davinci:
halt
```

Օդոմետրը սկսում է շրջելով դեպի աջ: Ցիկլը սկսում է `leonardo:` զննչի հայտարարումից և ավարտվում է `jump leonardo` հրամանով: Ցիկլի մեջ օդոմետրը ստուգում է տողի վերջում խճափարի առկայությունը: Եթե դա այդպես չէ, օդոմետրը `move` հրամանի միջոցով ընթացիկ $(0, j)$ վանդակից անցնում է հարևան $(0, j + 1)$ վանդակին, փնտրելով վերջինս գոյություն ունի: (`halt` հրամանը պարտադիր չէ որ լինի այստեղ, փնտրելով ծրագիրը ամեն դեպքում կավարտվի):

Խնդիրը

Դուք պետք է ուղարկեք ծրագիր օդոմետրի լեզվով, որը ճկարագրված է վերևում: Այդ ծրագրի կատարման արդյունքում օդոմետրը պետք է իրեն պահի ինչպես սպասվում է: Ցուրաֆանջյուր եմթախողի (տե՛ս ներքևում) ճկարարում է, թե օդոմետրը ինչպես պետք է գործի և, թե ձեր ծրագիրը ինչ սահմանափակումների պիտի բավարարի: Սահմանափակումները վերաբերում են հետևյալ երկու պահերին:

- *Ծրագրի չափը* — ծրագիրը պիտի բավականաչափ կարճ լինի: Ծրագրի չափը նրա մեջ եղած հրամանների քանակն է: Նշիչների հայտարարությունները, մեկնաբանությունները և դատարկ տողերը ծրագրի չափի մեջ "չեն հաշվվում":

- 'Կատարման երկարություն — ծրագիրը պետք է բավականին շուտ ավարտվի: Կատարման երկարությունը կատարված ֆայլերի քանակն է. յուրաքանչյուր հրամանի կատարում համարվում է մեկ ֆայլ անկախ մրանից այդ հրամանը դեր խաղում է, թե ոչ: Նշիչների հայտարարությունները, մեկնաբանությունները և դատարկ տողերը քայլ չեն համարվում:

Օրինակ 1-ում ծրագրի չափը 4 է, կատարման երկարությունը 4 է: Օրինակ 2-ում ծրագրի չափը 6 է, եթե այն կատարվում է մի ցանցում, որտեղ միայն մեկ խճափար կա (0, 10) վանդակում, կատարման երկարությունը 43 ֆայլ է. right
 ֆայլը, ցիկլի 10 խոերացիա, յուրաքանչյուրը 4 ֆայլ (pebble davinci; border
davinci; move; jump leonardo), և վերջում pebble davinci և halt. հրամանների կատարումը:

Ենթախնդիր 1 [9 միավոր]

Սկզբում x խճափար կա (0, 0) վանդակում և y խճափար (0, 1) վանդակում, իսկ մնացած վանդակները դատարկ են: Հիշենք, որ մի վանդակում կարող է լինել առավելագույնը 15 խճափար: Գրեք ծրագիր, որի կատարման արդյունքում օդոմետրը գտնվում է (0, 0) վանդակում, եթե $x \leq y$, և (0, 1) վանդակում հակառակ դեպքում: (Կարևոր է, թե վերջում օդոմետրը ինչ ուղղությամբ է մայրում: Նաև կարևոր է, թե ցանցում ֆանի խճափար կլինի վերջում, կամ որտեղ նրանք տեղադրված կլինեն):

Մահմանափակումները. ծրագրի չափը ≤ 100 , կատարման երկարությունը ≤ 1000 .

Ենթախնդիր 2 [12 միավոր]

Նույն խնդիրը ինչ վերևում, բայց երբ ծրագիրն ավարտվում է, (0, 0)
 վանդակում պիտի լինի ճիշտ x խճափար, իսկ (0, 1) վանդակում պիտի լինի ճիշտ y խճափար:

Մահմանափակումները. ծրագրի չափը ≤ 200 , կատարման երկարությունը ≤ 2000 .

Ենթախնդիր 3 [19 միավոր]

Ճիշտ երկու խճափար կա ինչ որ տեղ 0 տողում. մեկը գտնվում է (0, x) վանդակում, մյուսը՝ (0, y) վանդակում; x -ը և y -ը տարբեր են, և $x + y$ -ը գույք է: Գրեք ծրագիր, որը օդոմետրին հասցնում է (0, (x + y) / 2) վանդակը, այսինքն, խճափարը պարունակող երկու վանդակների ճիշտ մեջտեղում: Ցանցի վերջնական վիճակը կարևոր չէ:

Մահմանափակումները. ծրագրի չափը ≤ 100 , կատարման երկարությունը ≤ 200000 :

Ենթախնդիր 4 [մինչև 32 միավոր]

Ցանցում կա առավելագույնը 15 խճափար, յուրաքանչյուր վանդակում կա առավելագույնը մեկ խճափար: Գրե՛ք ծրագիր, որը հավաքում է բոլոր խճափարերը հյուսիս-արևմտյան անկյունում: Ավելի ստույգ, եթե սկզբում ցանցում կար x խճափար, վերջում $(0, 0)$ վանդակում պիտի լինի x խճափար, իսկ մնացած վանդակները պիտի դատարկ լինեն:

Այս ենթախնդրի համար միավորի չափը կախված է submit արած ծրագրի կատարման երկարությունից: Ավելի ստույգ, եթե տարբեր test case-երում կատարման երկարության մաքսիմումը L է, ձեր միավորը կլինի.

- 32 միավոր, եթե $L \leq 200\,000$;
- $32 - 32 \log_{10}(L / 200\,000)$ միավոր, եթե $200\,000 < L < 2\,000\,000$;
- 0 միավոր, եթե $L \geq 2\,000\,000$.

Մահմանափակումները. ծրագրի չափը ≤ 200 .

Ենթախնդիր 5 [մինչև 28 միավոր]

Ցանցի վանդակներից յուրաքանչյուրում կարող է լինել կամայական ֆանակով (իհարկե, 0-ից 15 սահմաններում) խճափար: Գրե՛ք ծրագիր, որը գտնում է միջինումը, այսինքն՝ որա աշխատանքի արդյունքում օդումետրը գտնվում է այնպիսի (i, j) վանդակում, որ մնացած վանդակներից յուրաքանչյուրում առնվազն մույնքան խճափար կա, ինչ (i, j) վանդակում: Ծրագրի կատարումից հետո յուրաքանչյուր վանդակում պիտի մույնքան խճափար լինի, որքան կար նախքան ծրագիրն աշխատացնելը:

Այս ենթախնդրի միավորը կախված է submit արած ծրագրի P չափից: Ավելի
ստույգ, ձեր միավորը կլինի.

- 28 միավոր, եթե $P \leq 444$;
- $28 - 28 \log_{10}(P / 444)$ միավոր, եթե $444 < P < 4\,440$;
- 0 միավոր, եթե $P \geq 4\,440$.

Մահմանափակումներ. կատարման երկարությունը $\leq 44\,400\,000$.

Իրականացման մանրամասներ

Դուք պետք է յուրաքանչյուր ենթախնդրի համար submit անե՛ք ձեր մեկ ֆայլ, գրված վերը նկարագրված ֆեռականակա կանոնների համաձայն: Յուրաքանչյուր submit արած ֆայլի երկարությունը պիտի լինի **առավելագույնը 5 MiB**: . Յուրաքանչյուր ենթախնդրի համար ձեր օդումետրը կթեստավորվի մի քանի թեստերի խմբերի վրա, և դուք կստանա՛ք ձեր կողի կողմից օգտագործած ռեսուրսների վերաբերյալ տեղեկություն: Եթե ձեր կողը ֆեռականակա սխալներ պարունակի և այն թեստավորել հնարավոր

չլինի, դուք կստանաք ինֆորմացիա քերականական սխալների վերաբերյալ:

Պարտադիր չէ, որ ձեր յուրաքանչյուր submit ընդգրկի ծրագրեր բոլոր եմթախնդիրների համար: Եթե ձեր ընթացիկ submit-ը X եմթախնդրի համար ծրագիր չի պարունակում, ավտոմատ կերպով կվերցվի X եմթախնդրի համար ձեր այն ծրագիրը, որն ավելի ուշ է submit արվել: Եթե այդպիսի ծրագիր չկա, տվյալ եմթախնդրի համար կտրվի զրո միավոր:

Որպես կանոն, submit-ի համար տրված միավորը յուրաքանչյուր եմթախնդրից ստացած միավորների գումարն է, և վերջնական միավորը release-թեստավորումով submit-ներից և վերջին submit-ից ստացված միավորներից մաքսիմումն է:

Միմուլյատոր

Թեստավորման համար ձեր տրամադրության տակ կա օդոմետրի սիմուլյատոր, որը կարող կատարել ձեր ծրագիրը մուտքային ցանցի վրա: Օդոմետրի ծրագիրը գրված կլինի Օուլյո ֆորմատով, ինչը օգտագործվում է submit-ի համար (այսինքն, որը նկարագրված է վերևում):

Զանցի Ոկարագրությունը տրված կլինի հետևյալ ֆորմատով. ֆայլի յուրաքանչյուր տողը պետք է պարունակի երեք ամբողջ թիվ՝ R, C և P, զնանկում է, որ R տողի C սյան վանդակում կա P խճափ: Բոլոր այն վանդակներում, որոնք Ոկարագրված չեն, խճափ չեն պարունակում:

Օրինակ, դիտարկենք հետևյալ ֆայլը.

```
0 10 3
4 5 12
```

Այս ֆայլում Ոկարագրված ցանցը կպարունակի 15 խճափ՝ 3-ը (0, 10) վանդակում և 12-ը (4, 5) վանդակում:

Դուք կարող եք թեստավորել ձեր ծրագիրը սիմուլյատորի միջոցով աշխատացնելով `simulator.py` ծրագիրը ձեր խնդրի ֆոլդերում թերմինալի միջոցով ձեր ծրագրի ֆայլի անունը սիմուլյատորին տալով որպես արգումենտ: Սիմուլյատորը կընդունի հրամայական տողի հետևյալ օպցիաները.

- `-h`-ը կտա հնարավոր օպցիաների համառոտ նկարագրությունը.
- `-g GRID_FILE` բեռնում է ցանցի Ոկարագրությունը `GRID_FILE` ֆայլից (լռությամբ ցանցը դատարկ է):
- `-s GRID_SIDE` ցանցի չափը դնում է հավասար `GRID_SIDE` x `GRID_SIDE` (լռությամբ 256, as used in the problem specification); փոքր ցանցերը կարող են օգտակար լինել ծրագիրը մշակելու համար:
- `-m STEPS` սահմանափակում է կատարման ֆայլերի ֆանակը սիմուլյացիայի ժամանակ առավելագույնը `STEPS`-ով:

- -c մտնում է compilation ռեժիմի: compilation ռեժիմում, սիմուլյատորը վերադարձնում է թիշտ զույգ ելք, բայց Պրիթոնով աշխատելու փոխարեն, այն գեներացնում է և կոմպիլացնում փոփիկ C ծրագիր: Սա սկզբում բարդ է թվում, բայց եթե հարկ է լինում. բայց հետո էապես արագ արդյունք է տալիս: Խորհուրդ է տրվում այն օգտագործել, եթե ձեր ծրագիրը կատարելու է ավելի քան 10 000 000 քայլ:

submit-ների քանակը

Այս խնդրի համար առավելագույն submit-ների քանակը 128 է: